



DISPOSITIF DE TÉLÉPRÉSENCE

Guide à l'attention de l'élève pilote



SOMMAIRE

1.	Découvrir le kit de pilotage	3
2.	Se connecter au robot	4
3.	Piloter le robot	5
4.	Bonnes pratiques	6
5.	Que faire en cas de problème technique ?	7

1

Découvrir le kit de pilotage

Contenu du kit

Votre sacoche de transport contient :

- un ordinateur portable et son chargeur
- une manette
- une souris
- un micro-casque
- *Optionnel* Clé 4G avec une carte SIM
- *Optionnel* Fiche d'identifiants



Bonnes pratiques



Éviter le
contre-jour



Privilégier
une lumière naturelle



S'installer dans
un endroit calme

Avant de piloter

1. Brancher l'ordinateur sur le secteur.
2. Connecter le micro-casque à l'ordinateur.
3. Brancher la manette ou la souris, si besoin.
4. **Tout est prêt** : vous pouvez piloter le robot.

2

Se connecter au robot

Connexion en 4 étapes

1. Allumer l'ordinateur

Attendre que la session soit ouverte.



2. Connecter l'ordinateur au réseau

Connecter l'ordinateur au WiFi ou brancher la clé 4G.



3. Ouvrir Awabot

Cliquer sur l'icône Awabot sur le bureau.



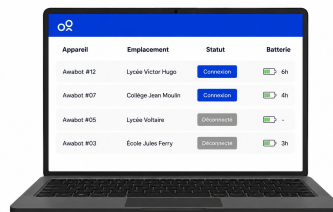
4. Se connecter à l'application Awabot

Saisir les identifiants qui se trouvent sur la "fiche identifiants".



5. Se connecter au robot

Cliquer sur "Connexion".



Comprendre l'état du robot



"Connexion"

Le robot est disponible et connecté : il peut donc être piloté.



"Déconnecté"

Le robot n'est pas connecté : la connexion est donc impossible.



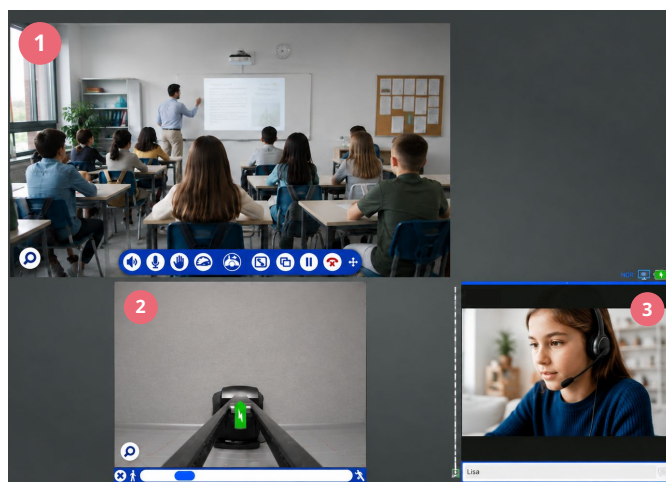
Le logo batterie indique l'autonomie restante en heure.

3

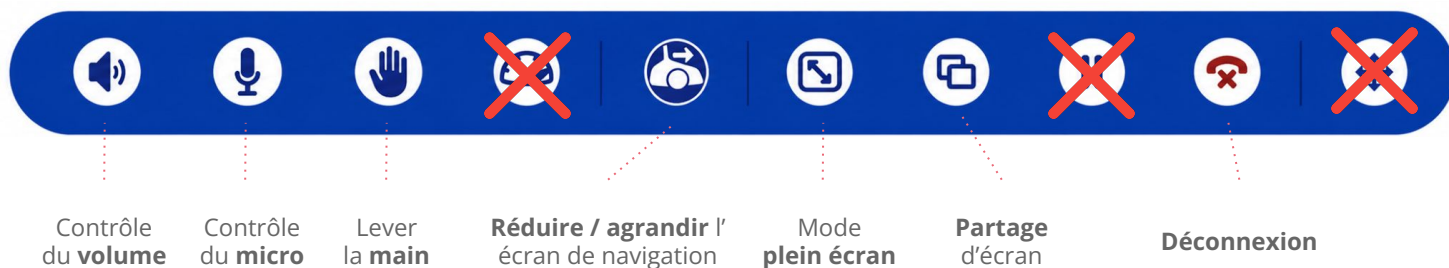
Piloter le robot

Ecrans

- 1 Écran principal**
Voir l'environnement distant.
- 2 Écran de navigation**
Déplacer le robot.
- 3 Retour webcam**
Vérifier le retour caméra et communiquer.



Commandes essentielles



Les icônes barrés par une croix rouge ne doivent pas être utilisés.

Contrôle de la trajectoire

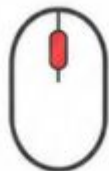


Via le clavier

Utiliser les flèches pour diriger le robot :

- Avancer
- Reculer
- Tourner à gauche
- Tourner à droite

OU



Via la souris / trackpad

Cliquer puis guider la trajectoire.

OU



Via la manette

Cliquer sur "Options", puis "Manette" et réaliser les paramètres souhaités.

4

Bonnes pratiques



Eviter l'extérieur en cas d'intempérie

Le robot n'est pas étanche.



Être vigilant avec les escaliers

Le robot n'est pas équipé de capteurs de vide ou d'obstacles.



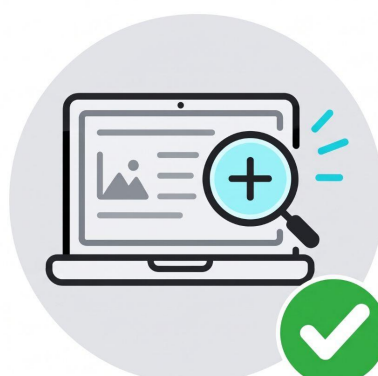
Mettre le robot en charge après utilisation

La batterie du robot est très fragile et ne doit jamais être vide.



Utiliser la fonctionnalité "press to talk"

En coupant votre micro et en maintenant la touche "espace" lorsque vous vous exprimez.



Utiliser le zoom

Pour voir plus en détail le tableau.

5

Que faire en cas de problème technique ?

En cas de problème technique :

1. Redémarrer l'ordinateur.
2. Vérifier que l'ordinateur est connecté au réseau.
3. Retenter la connexion au logiciel Awabot, puis au robot.

Si le problème n'est pas résolu, contacter le référent établissement ou départemental. Il pourra alors vous aider à résoudre le problème et demander une assistance technique si nécessaire.